

## Pohyb hmotného bodu po kružnici

Pohyb po kružnici je nejjednodušším příkladem [křivočarého pohybu](#).

V praxi se s ním setkáváme velice často: rotující kulička na provázku, kolotoč, brusný kotouč, [pohyb CD](#) v [mechanice](#) přehrávače (resp. počítače), pohyb [Země](#) kolem vlastní osy i oběh kolem [Slunce](#), ...

Poloha [hmotného bodu](#) na kružnici je určena **průvodičem**, jehož velikost je rovna poloměru  $r$  kružnice, po níž se daný hmotný bod pohybuje. Přejde-li hmotný bod z bodu  $A$  do bodu  $B$ , opíše průvodič úhel  $\varphi$  (někdy se mu říká úhlová [dráha](#)). [Jednotkou](#) úhlové dráhy je [radián](#),  $[\varphi] = \text{rad}$ .

Rad je zkratka za radián - jednotka [rovinného úhlu](#). Ačkoliv se v praxi používají mnohem častěji úhly, ve fyzice se dává přednost radiánům (lépe vyhovuje jednotka, ...). Převody mezi radiány (tzv. míra oblouková) a stupni (tzv. míra stupňová) lze provádět pomocí trojčlenky, jejímž základem je fakt, že  $2\pi \text{ rad} \approx 360^\circ$  (ve vztahu není rovnost!!!).

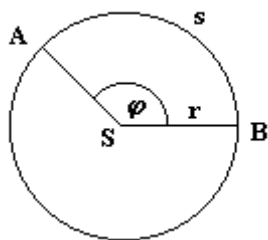
Hmotný bod při přechodu z bodu  $A$  do bodu  $B$  urazí dráhu  $s$  rovnající se délce oblouku  $AB$ . Pro velikost délky oblouku  $s$  platí:  $s = r\varphi$ .

Tento vztah je podobný vztahu pro obvod kružnice  $o = 2\pi r$ .  $2\pi$  je ten úhel, který musíme po kružnici opsat, abychom ji oběhli celou, a  $r$  je její poloměr. Zajímá-li nás jen část obvodu kružnice, nebude ve vztahu vystupovat plný úhel  $2\pi$ , ale jen jeho část - např.  $\varphi$ .

**ÚHLOVÁ RYCHLOST SE DEFINUJE JAKO PODÍL VELIKOSTI ÚHLU  $\Delta\varphi$ , KTERÝ OPÍŠE POLOHOVÝ VEKTOR ZA DOBU  $\Delta t$ , A TÉTO DOBY:  $\omega = \frac{\Delta\varphi}{\Delta t}$ . JEDNOTKOU ÚHLOVÉ RYCHLOSTI JE RADIÁN ZA SEKUNDU:  $[\omega] = \text{rad}\cdot\text{s}^{-1}$ .**

Při výpočtech se dosazuje „jen“  $[\omega] = \text{s}^{-1}$ .

Úhlová rychlost je vektorová [fyzikální veličina](#). Její vektor je kolmý k rovině kružnice, po níž obíhá hmotný bod [rychlostí](#)  $\vec{v}$ , a umísťujeme ho do středu kružnice. Jeho směr určíme podle [pravidla pravé ruky](#): Položíme-li prsty ke kružnici tak, aby prsty ukazovaly směr vektoru rychlosti  $\vec{v}$ , pak vztyčený palec ukazuje směr vektoru úhlové rychlosti  $\vec{\omega}$ . Při [rovnoměrném pohybu](#) po kružnici se zachovává velikost i směr úhlové rychlosti  $\vec{\omega}$ . Dále v tomto textu budeme hovořit vždy jen o velikosti úhlové rychlosti  $\omega$ .



Obr. 35

Je-li  $\omega = \text{konst}$  jedná se o **rovnoměrný** pohyb po kružnici:

**HMOTNÝ BOD KONÁ ROVNOMĚRNÝ POHYB PO KRUŽNICI, JESTLIŽE VE STEJNÝCH A LIBOVOLNĚ MALÝCH ČASOVÝCH INTERVALECH OPÍŠE JEHO PRŮVODIČ STEJNÉ ÚHLOVÉ DRÁHY  $\varphi$ .**

Rovnoměrný pohyb po kružnici je pohyb periodický. Plný úhel  $\varphi = 2\pi$  opíše hmotný bod vždy za stejnou dobu - [oběžnou dobu](#) (periodu)  $T$ .

**PERIODA JE DOBA, ZA KTEROU HMOTNÝ BOD POHYBUJÍCÍ SE PO KRUŽNICI, VYKONÁ PŘÁVĚ JEDNU OTÁČKU.**

Dosadíme-li periodu do vztahu pro definici úhlové rychlosti, dostaneme  $\omega = \frac{\Delta\varphi}{\Delta t} = \frac{2\pi}{T}$ . Místo periody můžeme pohyb po kružnici charakterizovat frekvencí  $f$ .

**FREKVENCE U POHYBU HMOTNÉHO BODU PO KRUŽNICI UDÁVÁ POČET OTÁČEK ZA JEDNOTKU ČASU (VĚTŠINOU ZA SEKUNDU).**

Mezi frekvencí  $f$  a periodou  $T$  platí vztah  $f = \frac{1}{T}$ . Jednotkou frekvence je  $s^{-1}$ . Lze též použít jednotku hertz, přičemž platí:  $1s^{-1} = 1\text{Hz}$ . Úhlovou rychlost lze také vyjádřit pomocí frekvence  $f$ :  $\omega = 2\pi f$ .

**Velikost rychlosti** lze určit pomocí vztahu  $v = \frac{\Delta s}{\Delta t} = r \frac{\Delta\varphi}{\Delta t} = r\omega$ . Velikost rychlosti je tedy přímo úměrná poloměru kružnice. Největší rychlostí se pohybují body na obvodu **kola**, nejmenší (nulovou) pak body na **ose otáčení**. Jedná-li se o rovnoměrný pohyb po kružnici, je velikost rychlosti v dané vzdálenosti od osy otáčení stále stejná (konstantní). Vektor rychlosti má v každém bodě kruhové **trajektorie** směr tečně ke kružnici v daném bodě.

Experimentální ověření faktu, že body vzdálenější od osy **rotace** se pohybují rychlostí o větší velikosti, lze provést pomocí deštníku s pestrým vzorem. Otevřete deštník, roztočte jej kolem osy, která je totožná s holí deštníku, a pozorujte vzor. V blízkosti osy otáčení vzor relativně dobře rozeznáte, zatímco na obvodu bude vzor nerozeznatelný díky velké rychlosti. Přitom všechny body na deštníku mají stejnou úhlovou rychlost!

Vzhledem k tomu, že nás bude zajímat většinou rychlost na obvodu kola, disku, ... říká se této rychlosti **obvodová rychlost**.

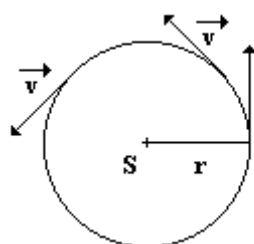
Při rovnoměrném pohybu po kružnici se tedy nemění velikost rychlosti hmotného bodu, ale mění se její směr. Z toho vyplývá, že **tečné zrychlení** hmotného bodu při pohybu po kružnici je nulové, zatímco **normálové zrychlení** nulové není (mění se směr rychlosti).

Změna vektoru rychlosti je  $\Delta\vec{v} = \vec{v}_2 - \vec{v}_1$  (viz obr. 37). Vektory  $\vec{v}_1$  a  $\vec{v}_2$  svírají úhel  $\Delta\varphi$ , který svírá průvodič v bodě A a v bodě B.

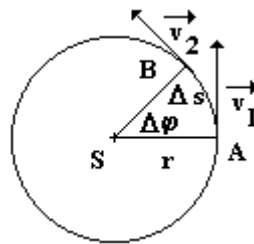
Vektor rychlosti je kolmý na průvodič. Svírají-li tedy průvodiče dvou bodů na kružnici určitý úhel, musí tentýž úhel svírat i vektory rychlosti sestavené v uvažovaných bodech.

Je-li úhel  $\Delta\varphi$  malý (tj. pokud je možné nahradit oblouk  $\Delta s$  úsečkou), lze na základě podobnosti trojúhelníků psát:  $\frac{\Delta v}{\Delta s} = \frac{v}{r}$ , tedy  $\Delta v = \frac{\Delta s}{r} \cdot v$ .

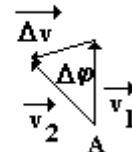
Velikost **zrychlení** pak určíme ze vztahu  $a_d = \frac{\Delta v}{\Delta t} = \frac{\Delta s}{\Delta t} \cdot \frac{v}{r} = \frac{v^2}{r}$ . Pro malý úhel  $\Delta\varphi$  je **změna rychlosti**  $\Delta\vec{v}$  kolmá k rychlosti  $\vec{v}$ . Zrychlení má směr změny rychlosti, je tedy také kolmé k **okamžité rychlosti**. U rovnoměrného pohybu po kružnici je tedy celkové zrychlení shodné s normálovým (dostředivým) zrychlením.



Obr. 36



Obr. 37



Je dobré si namalovat vlastní obrázek a zkusit si narýsovat vektor  $\Delta\vec{v} = \vec{v}_2 - \vec{v}_1$ . Splníte-li

podmínky popsané při odvozování (hlavně malý úhel  $\Delta\varphi$ ), měl by mířit vektor  $\Delta\vec{v}$  (přibližně) do středu kružnice. Splnění podmínek lze dosáhnout tak, že zvolíte kružnici s relativně velkým poloměrem a body, v nichž budete konstruovat vektory okamžité rychlosti, zvolíte blízko u sebe. Čím blíže, tím spíše bude vektor  $\Delta\vec{v}$  mířit do středu kružnice.

---

© **Encyklopedie Fyziky** (<http://fyzika.jreichl.com>); **Jaroslav Reichl, Martin Všeticka**

Licence <http://creativecommons.org/licenses/by-nc-nd/3.0/> zakazuje úpravy a komerční distribuci.